

## Réalisation

La machine peut convenir du pistacchio au p'tit gros, chacun adaptera selon ses besoins et son imagination.

### Bloc porte hélice

L'hélice est enfilée sur un axe de 0,5 à 1mm. Pour les axes plus gros, bricoler des adaptateurs. Un montant est fixe, l'autre mobile en translation pour s'adapter en largeur. L'axe repose dans une saignée pratiquée d'un trait de lime tiers-point sur les montants, il est bloqué par un taquet. Un bras articulé muni d'un téton permet de caler l'hélice à l'horizontal à vue de nez.

### Bloc de mesure

La mesure du pas est donnée par un index articulé en rotation et gradué en pas relatif selon le tableau ci-dessus. L'index est monté sur un chariot à deux mouvements linéaires: un transversal et un longitudinal. Un réglelet collé sur le banc donne sa position par rapport à l'axe de l'hélice.

### Règle à calcul

C'est le côté gadget. Ce petit instrument, tombé en franche désuétude depuis l'hégémonie de la calculette, retrouve ici une deuxième jeunesse. Rappelons pour les moins de 40 ans qu'il utilise les propriétés des logarithmes.

$$\log(0,7 \cdot p) = \log(p) + \log(0,7)$$

La règle fixe est graduée en échelle logarithmique. Le curseur mobile a deux traits espacés de  $\log(0,7)$ .

## Mode opératoire

- Enfiler l'hélice sur un axe du diamètre approprié, la positionner sur le bloc porte hélice dont on ajuste l'écartement, l'immobiliser avec le taquet, la caler à l'horizontal avec le bras articulé.
- Déplacer le chariot de mesure jusqu'à tangenter le bord marginal de la pale avec l'index, lire sur le réglelet la valeur du rayon.
- Calculer 70% du rayon. Si on n'a pas une valeur ronde et les méninges un peu flagada, on peut alors utiliser la règle à calcul. Pour cela, positionner le trait de droite du curseur en face de la valeur du rayon, lire la position des 70% en face de l'autre trait. Si mes explications ne sont pas claires, demm...brouillez vous avec votre calculette ou en calcul mental.
- Positionner longitudinalement le chariot de mesure à la valeur calculée. Le déplacer transversalement et tourner l'index de mesure jusqu'à tangenter l'intrados de la pale. Lire la valeur du pas.

Voilà. Il suffit de quelques soirées. Je joins au dessin d'ensemble le patron de l'index gradué en pas relatif et celui de la règle à calcul. A vos cutter...

( suite pages 187 et 188 )

Amicalement

Raymond COLINOT. Les Goélands - Montreuil

## INTER ROTATIF POUR MOTEUR KENWAY

Le jack Kenway n'est pas pratique. Il est dur à enfoncer et à retirer, au détriment des structures.

De plus, dès qu'il est débranché, le ou les moteurs tournent et il faut que la piste soit libre!

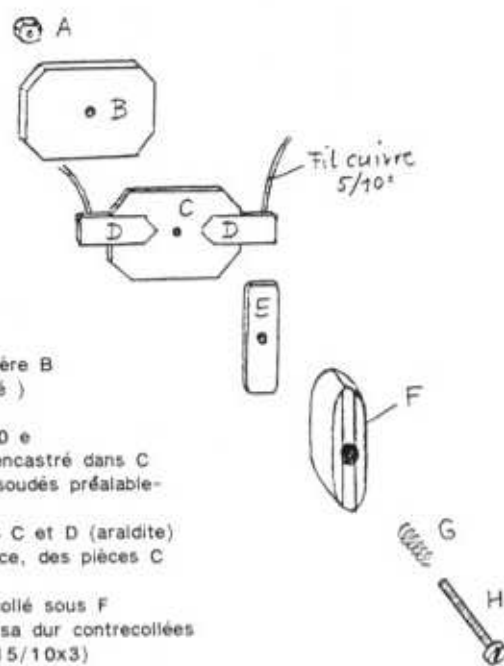
Ma solution:

- 1) 2 fils + et - partants de la batterie, débordent de chaque côté du fuselage, ceci pour la charge.
- 2) un inter ( schéma ci-contre) coupe le + ( ou le - ) entre batterie et moteur. On peut ainsi attendre que la piste soit libre avant de mettre le contact.

Cet inter est moins lourd que le jack Kenway (partie avion); de plus, il est auto-nettoyant et son emploi est beaucoup plus confortable! Ajoutons qu'une simple CAP coudée et fixée sur la pièce F permet à l'atterrissage ( par contact au sol ) de couper le moteur et donc d'arrêter l'avion, en évitant également une éventuelle inversion de polarité des batteries.

Jean-Marie BOUR

A titre indicatif, la platine B mesure 12x10 mm. On peut faire plus petit.



- A = écrou collé derrière B ( ou CTP taraudé )
- B = CTP 8/10 e
- C = Polystyrène 3/10 e
- D = Laiton 3/10 e encastré dans C  
Fils électriques soudés préalablement au laiton.
- Collage des pièces B C et D (araldite)  
Ponçage fin en surface, des pièces C et D.
- E = Laiton 3/10 e collé sous F
- F = 3 épaisseurs balsa dur contrecollées à fil croisé (12 ou 15/10x3)
- G = ressort
- H = vis métaux dia. 12 ou 15/10 e.